

Криволинейные и поверхностные интегралы

□ Вычисление криволинейных интегралов 1-го рода

$$\begin{aligned} \int_L f(x, y, z) dl &= \\ &= \int_{t_1}^{t_2} f(x(t), y(t), z(t)) \sqrt{(x'(t))^2 + (y'(t))^2 + (z'(t))^2} dt \end{aligned}$$

$$\int_L f(x, y) dl = \int_{t_1}^{t_2} f(x(t), y(t)) \sqrt{(x'(t))^2 + (y'(t))^2} dt$$

$$\int_L f(x, y) dl = \int_a^b f(x, y(x)) \sqrt{1 + (y'(x))^2} dx$$

□ Вычисление криволинейных интегралов 2-го рода

$$\begin{aligned} \int_L P(x, y, z) dx + Q(x, y, z) dy + R(x, y, z) dz &= \\ &= \int_{t_1}^{t_2} (Px'(t) + Qy'(t) + Rz'(t)) dt; \quad P = P(x(t); y(t); z(t)); \\ Q = Q(x(t); y(t); z(t)); \quad R = R(x(t); y(t); z(t)) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \int_L P(x, y) dx + Q(x, y) dy &= \\ &= \int_{t_1}^{t_2} (P(x(t); y(t))x'(t) + Q(x(t); y(t))y'(t)) dt \end{aligned}$$

$$\int_L P(x, y) dx + Q(x, y) dy = \int_a^b (P(x, y(x)) + Q(x, y(x))y'(x)) dx$$

□ Формула Грина

$$\iint_D \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = \oint_L P dx + Q dy$$

□ Вычисление поверхностных интегралов 1-го рода

$$\iint_S f(x, y, z) dS = \iint_D f(x, y, z(x, y)) \sqrt{1 + \left(\frac{\partial z}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial z}{\partial y} \right)^2} dx dy$$

□ Вычисление поверхностных интегралов 2-го рода

$$\iint_S P dy dz + Q dz dx + R dx dy = \iint_S (P \cos \alpha + Q \cos \beta + R \cos \gamma) dS;$$

$$\vec{n} = (\cos \alpha; \cos \beta; \cos \gamma)$$

□ Формула Стокса

$$\begin{aligned} & \int_L P(x; y; z) dx + Q(x; y; z) dy + R(x; y; z) dz = \\ & = \iint_S \left(\left(\frac{\partial R}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial z} \right) \cos \alpha + \left(\frac{\partial P}{\partial z} - \frac{\partial R}{\partial x} \right) \cos \beta + \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) \cos \gamma \right) dS \end{aligned}$$

$$\oint_L \vec{a} \cdot d\vec{r} = \iint_S \vec{n} \cdot \text{rot} \vec{a} \, dS$$

□ Формула Гаусса–Остроградского

$$\iint_S P dy dz + Q dz dx + R dx dy = \iiint_V \left(\frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z} \right) dx dy dz$$

$$\iint_S \vec{a} \cdot \vec{n} dS = \iiint_V \text{div} \vec{a} \, dV$$

Дифференциальные операции векторного анализа

□ Оператор Гамильтона

$$\nabla = \vec{i} \frac{\partial}{\partial x} + \vec{j} \frac{\partial}{\partial y} + \vec{k} \frac{\partial}{\partial z}$$

□ Градиент функции

$$\text{grad } f = \nabla f = \vec{i} \frac{\partial f}{\partial x} + \vec{j} \frac{\partial f}{\partial y} + \vec{k} \frac{\partial f}{\partial z}$$

□ Производная функции по направлению

$$\frac{\partial f}{\partial l} = \vec{l} \cdot \nabla f = \frac{\partial f}{\partial x} \cos \alpha + \frac{\partial f}{\partial y} \cos \beta + \frac{\partial f}{\partial z} \cos \gamma$$

□ Дивергенция вектор-функции $\vec{a}(x, y, z) = \{a_x; a_y; a_z\}$

$$\text{div} \vec{a} = \nabla \cdot \vec{a} = \frac{\partial a_x}{\partial x} + \frac{\partial a_y}{\partial y} + \frac{\partial a_z}{\partial z}$$

□ Ротор вектор-функции $\vec{a}(x, y, z) = \{a_x; a_y; a_z\}$

$$\text{rot} \vec{a} = \nabla \times \vec{a} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ a_x & a_y & a_z \end{vmatrix}$$